

MP-400

Welcome to the Neobotix
Documentation for MP-400

Willkommen bei der Neobotix-
Dokumentation für MP-400



The mobile robot MP-400 was designed for daily use in industrial applications. Its construction is based on the best elements of our well proven robots but also includes many innovative ideas.

The MP-400's primary task is the **flexible material transport** in intralogistics. This small, agile robot can cover connections that cannot be realised with stationary conveyors or traditional AGVs.

If required, the MP-400 can also easily be used in more demanding applications. Other possible tasks include mobile manipulation with an integrated robot arm or the whole field of service robotics research.

Der mobile Roboter MP-400 wurde für den täglichen Einsatz in industriellen Anwendungen konzipiert. Seine Konstruktion basiert auf den besten Elementen unserer bewährten Roboter, beinhaltet aber auch viele innovative Ideen.

Die Hauptaufgabe des MP-400 ist der flexible Materialtransport in der Intralogistik. Dieser kleine, wendige Roboter kann Verbindungen abdecken, die mit stationären Förderern oder herkömmlichen FTS nicht realisierbar sind.

Bei Bedarf lässt sich der MP-400 auch problemlos in anspruchsvolleren Anwendungen einsetzen. Weitere mögliche Aufgaben sind das mobile Kopieren mit einem integrierten Roboterarm oder das gesamte Gebiet der Servicerobotik-Forschung.

Specification

Payload:	Default 100 kg, high payload 150 kg
Dimensions:	590 x 559 x 411 (LxWxH, in mm)
Speed:	<1.5 m/s
Uptime:	up to 10h or up to 8km
Sensors:	1 x 2D laser scanner 6 x ultrasonic sensors (optional)
Control via:	External PC (WLAN) On-board computer

Spezifikation

Nutzlast:	Default 100 kg, high payload 150 kg
Länge x Breite x Höhe :	590 x 559 x 411 (LxWxH, in mm)
Geschwindigkeit:	<1.5 m/s
Laufzeit:	up to 10h or up to 8km
Sensoren:	1 x 2D laser scanner 6 x ultrasonic sensors (optional)
Steuerung:	External PC (WLAN) On-board computer

Range Of Applications

The mobile robot may be used in a large variety of applications:

- Autonomous transportation tasks in industrial environments
- Automatic measurement of physical data in large areas (e.g. gas concentrations, temperatures, noise, etc.)
- Autonomous operations within large areas (e.g. surveillance, part handling, etc.)
- Telepresence while controlled via wireless LAN

Anwendungsbereiche

Der mobile Roboter kann in einer Vielzahl von Anwendungen eingesetzt werden:

- Autonome Transportaufgaben in industriellen Umgebungen
- Automatische Messung physikalischer Daten in großen Bereichen (z.B. Gaskonzentrationen, Temperaturen, Lärm, etc.)
- Autonomer Betrieb innerhalb großer Gebiete (z.B. Überwachung, etc.)
- Telepräsenz bei Steuerung über Wireless LAN

Contact Information

For more information please visit our website at www.neobotix-robots.com. If you have any questions, just get in touch with us:

- General information: <http://www.neobotix-robots.com/company-contact.html>
- ROS related questions: ros@neobotix.de

Kontakt Informationen

Für weitere Informationen besuchen Sie bitte unsere Website unter www.neobotix-robots.com.

Wenn Sie Fragen haben, nehmen Sie einfach Kontakt mit uns auf:

- Allgemeine Informationen: <http://www.neobotix-robots.com/company-contact.html>
- ROS-bezogene Fragen: ros@neobotix.de